

Kostenlose Seminare



Sicherheitstechnik im Dialog 2019

SICK
Sensor Intelligence.

Mensch Roboter Kollaboration

Produzierende Unternehmen möchten ihre Fertigungsabläufe hochgradig automatisiert und gleichzeitig flexibel gestalten. Dazu zählt auch eine stärkere Interaktion zwischen Mensch und Maschine. Denn die Fabrik der Zukunft wird die Trennung von Mensch und Maschine mehr und mehr auflösen. Es wird Teams geben, in denen z. B. Roboter und Menschen zusammenarbeiten. Das erfordert Sicherheitslösungen, die absolut zuverlässig und hochflexibel reagieren, auch in unerwarteten Situationen.

70 Jahre Erfahrung aus der Ausrüstung vieler Maschinen und Anlagen ist unsere Basis für maßgeschneiderte Lösungen, Sicherheitssysteme und Services, die auch zukünftigen Anforderungen gerecht werden.

Im Rahmen von Sicherheitstechnik im Dialog wollen wir einen Überblick über die drei großen Roboteranwendungen „Koexistenz, Kooperation, Kollaboration“ und deren Normenlage (z.B. DIN EN ISO 10218) geben, aber auch über die Maschinenrichtlinie und Betriebssicherheitsverordnung in Deutschland sprechen. Ein weiterer Schwerpunkt in diesem Jahr wird sein: Wie kann moderne Sicherheitstechnik bei der gesetzeskonformen Umsetzung der Anforderungen unterstützen?

Termine

12.03.2019	Erlangen	04.06.2019	Köln
28.03.2019	Kassel	25.06.2019	Stuttgart
07.05.2019	Dachau	27.08.2019	Bremen
14.05.2019	Aschaffenburg	17.09.2019	Leipzig
21.05.2019	Hamburg	19.09.2019	Dortmund



Jetzt anmelden unter www.sick.de/events

Zeit	Thema
ab 08:30	Begrüßungskaffee
09:00 - 09:30	Begrüßung und Einführung
09:30 - 10:30	<p>Gesetzliche Anforderung für „Sichere Maschine“</p> <ul style="list-style-type: none"> • Herstellung und Verwendung sicherer Maschinen in Europa • Anforderungen an die Hersteller von Maschinen • Inverkehrbringen von Maschinen – was bedeutet das? • Arbeitsmittelrichtlinie und Betriebssicherheitsverordnung • Was bedeutet eigentlich „Stand der Technik“
10:30 - 11:00	Pause & Diskussion
11:00 - 12:30	<p>Anforderungen gesetzeskonform umsetzen</p> <ul style="list-style-type: none"> • Sichere Steuerungstechnik und funktionale Sicherheit • Stand der Technik klassischer Sicherheitsfunktionen
12:30 - 13:30	Mittagessen
13:30 - 14:30	<p>Sicherheit in der Mensch-Roboter-Kollaboration, 1. Überblick Normung</p> <ul style="list-style-type: none"> • Überblick über die 3 großen Roboteranwendungen „Koexistenz, Kooperation, Kollaboration“ • Gängige Aussagen und die „Wahrheit“ • Normenlage (z.B. DIN EN ISO 10218)
14:30 - 15:00	Pause & Diskussion
15:00 - 16:30	<p>Sicherheit in der Mensch-Roboter-Kollaboration, 2. Praktische Beispiele</p> <ul style="list-style-type: none"> • Mögliche MRK-Applikationsarten • Sicherheitsabstände • Inhalte der ISO/TR 15066 • Anforderungen im Rahmen der Konstruktion • Unterschiede bei der Risikobeurteilung
ab 16:30	Offener Informationsaustausch